

Programmation C avancée

Concepts & Outils
pour le développement

maj 01/2023



En bref...

- La *compilation* se fait en deux ou trois étapes:
 - pré-compilation: substitution des macros, gestion des inclusions => un unique fichier source
 - compilation: vérification des types et production d'un binaire avec possiblement des dépendances (symboles non résolus)
 - édition de liens: résolution des dépendances, inclusion de binaire ou ajout de liens vers de bibliothèques dynamiques (pas de vérification de types)
- Une bibliothèque statique est une archive de binaire (.o)
 - son utilisation ajoute les .o de l'archive nécessaires à la production finale
- Une bibliothèque dynamique est un binaire sans dépendances non résolues.
 - son utilisation ajoute un lien entre le binaire final et la bibliothèque.

L'importance des headers !

- Les *headers* servent de « contrats » entre différentes entités compilées séparément (modules, bibliothèques).
- Les *headers* ne contiennent pas d'implémentation!
- Un *header* est un fichier .h qui contient :
 - la déclaration de fonctions
 - la déclaration de structures
 - les macro
 - les « globales » (**avec extern**)

Les headers

- La déclaration de fonction :
 - ex : `int fonction_foo (char) ;`
 - Le nommage des paramètres n'est pas obligatoire.
- Les structures :
 - Selon que l'on souhaite donner accès au champs de la structure, on pourra soit pré-déclarer soit déclarer :

point.h

```
struct Point ;
```

point.c

```
struct Point{  
    int x ;  
    int y ;  
}
```

point.h

```
struct Point{  
    int x ;  
    int y ;  
}
```

seul point.c peut créer des struct Point et accéder aux champs. Les autres doivent obligatoirement utiliser des pointeurs.

tout le monde peut allouer des structures et accéder au champs

Les headers

- L'avantage de la pré-déclaration de structure est de masquer l'implémentation et de pouvoir modifier l'implémentation sans impacter les utilisateurs (on en reparle plus tard avec les API).
- Les macros (déjà vu). Pour éviter les inclusions multiples, on utilisera la technique :

```
#ifndef ID
```

```
#define ID
```

```
....
```

```
#endif
```

Remarque: On pourra utiliser

```
#pragma once
```

mais cela ne fait pas parti du standard et peut ne pas être géré par tous les compilateurs.

Les headers

- Les globales, c'est à dire les variables dont on souhaite que tout le monde puisse y accéder.
- On évitera de telle variable (effet de bord...).
- Les variables globales doivent être déclarées dans le « .c » car un symbole est généré pour cette variable.
- Afin d'indiquer que ce symbole existera (édition de liens), on le déclare en « extern » dans le .h :

```
extern int v ;                int v ;
```

- Ainsi l'utilisateur du .h aura le symbole « v » comme manquant dans le .o. Lors de l'édition de lien, il y aura association entre le symbole v manquant et le symbole v fournit.

Les headers

header.h :

```
#ifndef HEADER_H_  
#define HEADER_H_  
  
extern int v ;  
  
#endif
```

sample.c :

```
#include <header.h>  
  
int main(){return v;}
```

header.c :

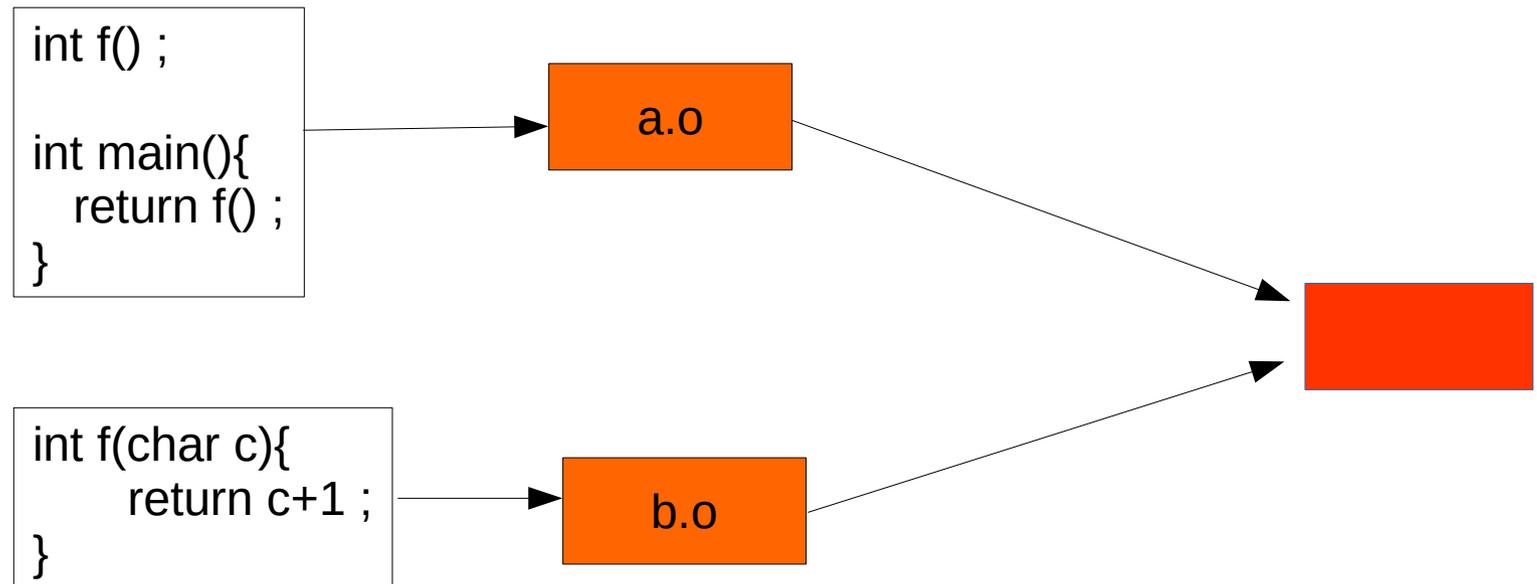
```
#include "header.h"  
  
int v ;
```

```
$ gcc -c header.c  
$ gcc -c -l. sample.c  
  
$ nm header.o sample.o  
  
header.o:  
0000000000000000 B v  
  
sample.o:  
0000000000000000 T main  
U v
```

Les headers

- Après l'étape de pré-compilation, tous les header inclus (directement ou indirectement) sont regroupés en un seul source.
- Si un macro est définie plusieurs fois, il y a erreur dans la pré-compilation.
- Si une structure, globale ou fonction est définie plusieurs fois, il y a erreur lors de la compilation, d'où l'importance de se protéger contre les inclusions multiples.

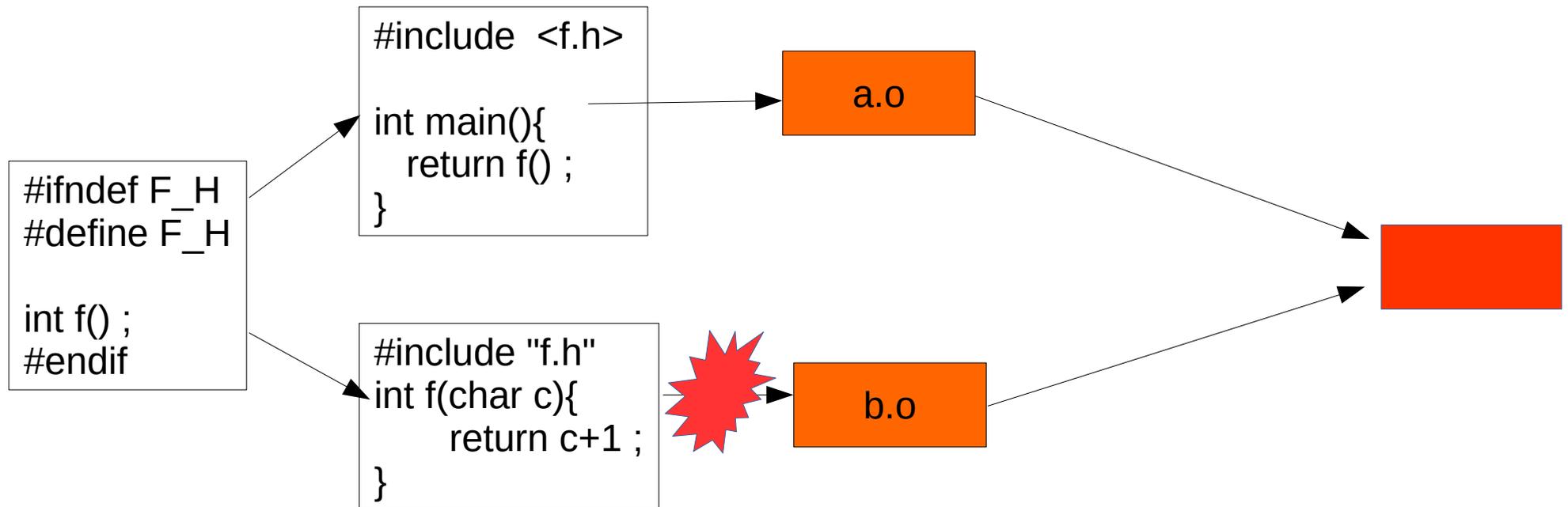
Les headers par l'exemple



Les deux sources compilent sans problème.

Il n'y a pas de header, la cohérence n'est pas garantie, le comportement final n'est pas prédictible.

Les headers par l'exemple



La code de la fonction f dans le fichier b.c n'est pas cohérent avec la déclaration dans f.h => erreur à la compilation.

les headers: qq règles

- Toujours protéger contre l'inclusion multiple
- Mettre le minimum nécessaire d'include dans le .h
- Ne mettre que les fonctions faisant parties de l'API du module
- Pas de globales directement: extern
- On utilise `#include "foo.h"` quand on implémente le contenu de `foo.h` ou que notre code fait parti du même *module*
- On utilise `#include <foo.h>` quand on utilise/dépend du contenu de `foo.h`

Les headers

#QDLE#Q#ABC*#30#

- Lorsqu'un fichier header est modifié, je dois :
 - A. recompiler l'ensemble de mon projet
 - B. recompiler les fichiers .c qui incluent ce header
 - C. recompiler les fichier .c qui incluent ce header directement ou indirectement.

Question

#QDLE#Q#ABC*D#30#

- Laquelle de ces affirmations est fausse :
 - A. Le langage C est un langage impératif
 - B. Le langage C est un langage compilé
 - C. Le langage C est un langage fonctionnel
 - D. Le langage C n'est pas un langage interprété



Exécution et chargement

- Lors du chargement d'un exécutable toutes les bibliothèques dont il dépend sont d'abord chargées.
- Si un bibliothèque est manquante :

```
./a.out: error while loading shared libraries: libtoto.so: cannot open shared object file: No such file or directory
```

- Si un symbole est manquant :

```
./a.out: symbol lookup error: ./a.out: undefined symbol: d
```

Exécution et chargement

#QDLE#Q#AB*#20#

- Lors du chargement d'un exécutable toutes les bibliothèques dont il dépend sont d'abord chargées.
- Si un bibliothèque est manquante :

```
./a.out: error while loading shared libraries: libtoto.so: cannot open shared object file: No such file or directory
```

- Si un symbole est manquant :

```
./a.out: symbol lookup error: ./a.out: undefined symbol: d
```

- Cette erreur peut provenir d'une biblio. statique ?
 - oui
 - non

Programme, processus et mémoire...

- Lors de l'exécution du binaire, un espace mémoire particulier est associé à cette exécution : c'est le **processus**
- La mémoire de ce processus est divisée en pages de tailles fixes organisées en zones :
 - la pile
 - le tas
 - le code du binaire
 - le code des bibliothèques dynamiques liées
 - les variables globales (initialisées et non initialisées)

processus

- chaque processus a un numéro unique qu'on appelle le PID
- On peut avoir la liste des processus en cours d'exécution avec la command \$ps
- On peut également voir les ressources utilisées par les processus avec la command \$top

Programme, processus et mémoire...

- Chaque processus a son propre espace d'adressage. Cette *isolation* est gérée par le processeur et garantit la sécurité du système.
- Le système (kernel) maintient une table d'association entre les pages du processus et leurs localisations effectives en mémoire (RAM ou swap par ex.).
- Les valeurs d'adresses possibles sur une machine 32 bits vont de 0x00000000 à 0xFFFFFFFF

note: le kernel s'exécute à un niveau différent sur le processeur ce qui lui donne accès à l'intégralité des ressources

Programme, processus et mémoire...

- La taille des pages est fixe :

```
> getconf PAGESIZE
```

```
4096
```

- Aussi, les adresses 0x00000000 à 0x00000FFF appartiennent à la même page.
- Sur une machine 32 bits, l'espace d'adressage est donc divisé en $2^{(32-12)}=1\ 048\ 576$ pages.
- Ainsi, chaque page peut être :
 - non adressable (non associée)
 - adressable avec des droits:
 - en lecture
 - en écriture
 - en exécution

C'est l'accès à une page non adressable qui mène au SEGFAULT, cela indépendamment de la structuration mémoire (variables etc...)

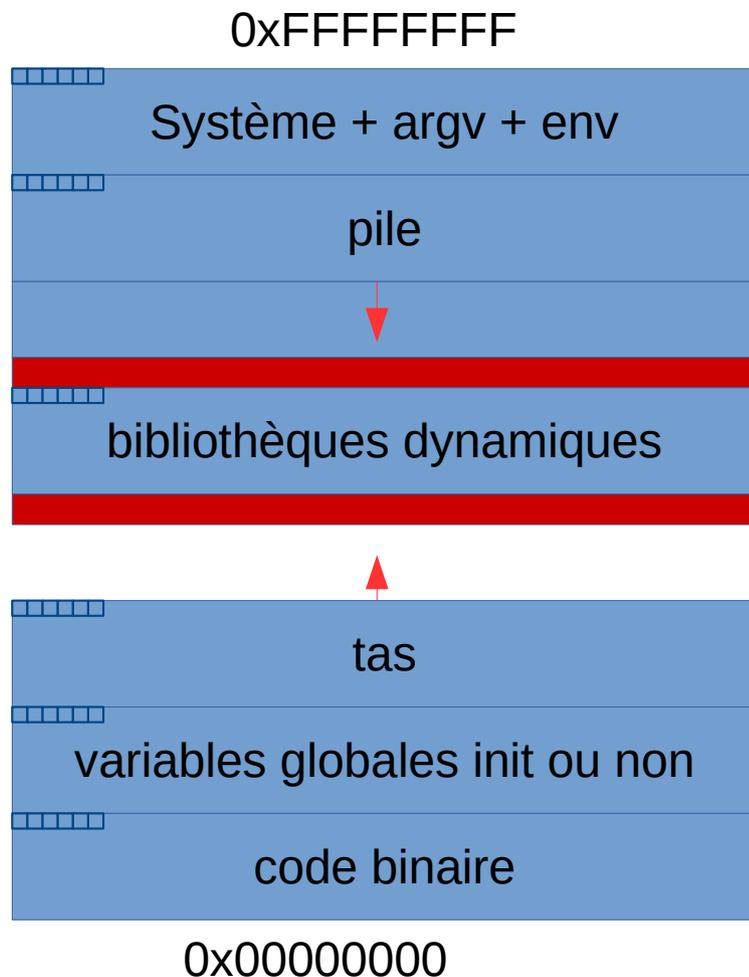
Question

#QDLE#Q#A*B#25#

- Si, sur un système A la taille des pages est de 4096 et que sur le système B, la taille des pages est de 8192, alors
 - A. Les tables d'indirection des processus sur A sont plus grandes que sur B ?
 - B. Les tables d'indirection des processus sur B sont plus grandes que sur A ?

Programme, processus et mémoire...

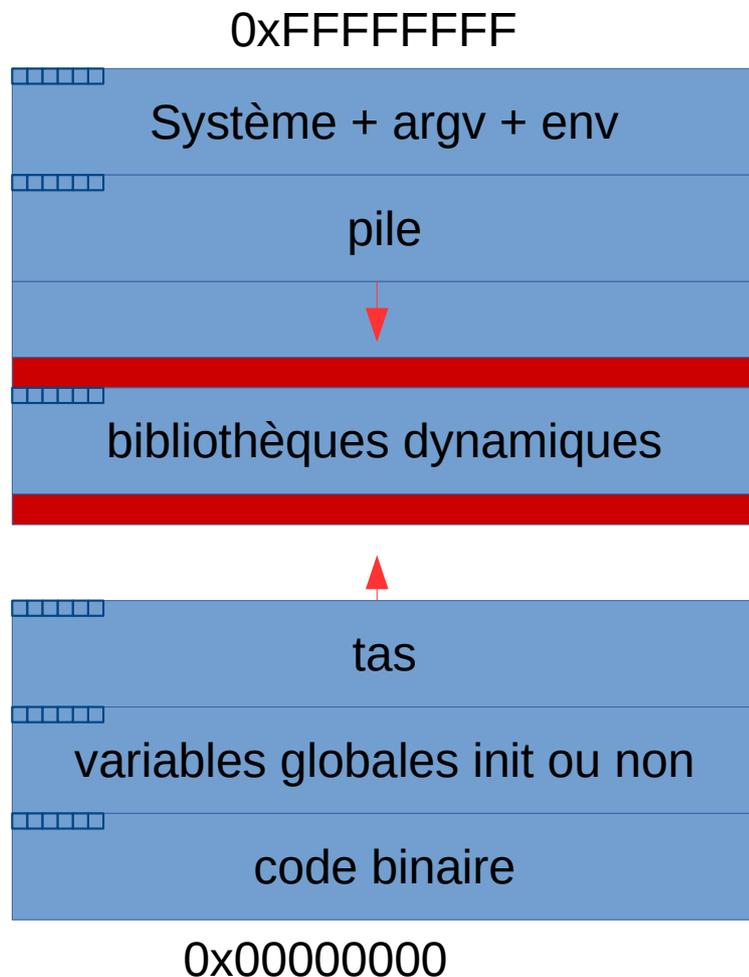
- Lors de l'exécution d'un programme un espace mémoire virtuel est créé.



- Le système (kernel) met en place une table d'adressage utilisée par le processeur.

Programme, processus et mémoire...

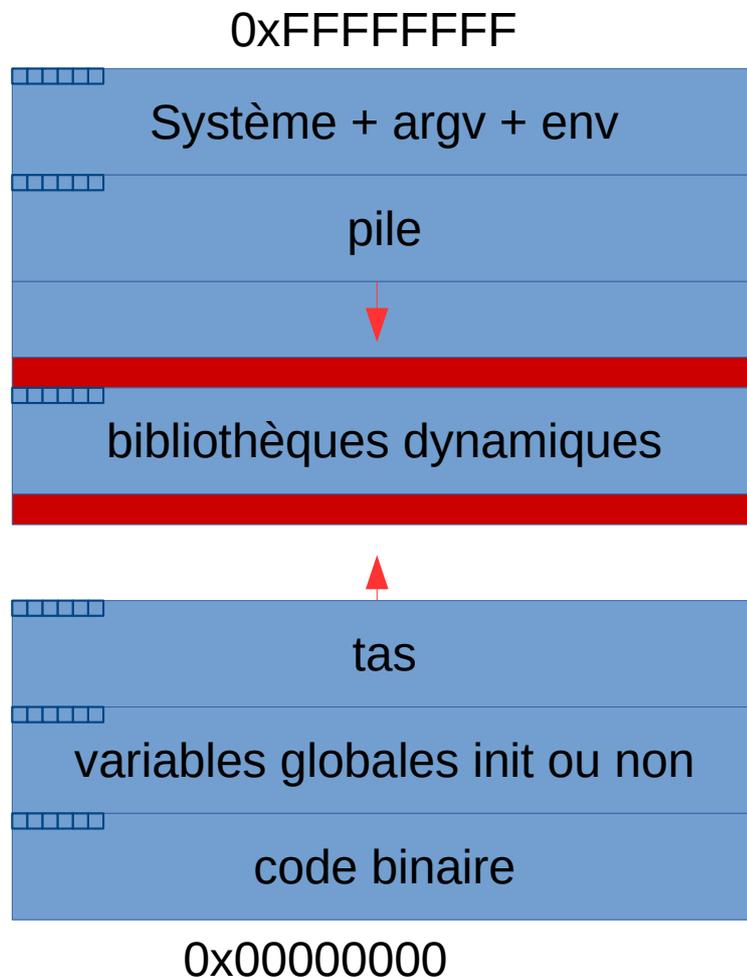
- Un accès incompatible mène à l'émission d'un signal qui souvent se traduit par un `SEGFAULT`



- Au lancement du processus les pages mémoires pour la pile sont déjà réservées.
- Les pages mémoires pour le tas ne le sont pas. Le programme peut demander à augmenter le tas lors de l'exécution (`brk/sbrk`).

Programme, processus et mémoire...

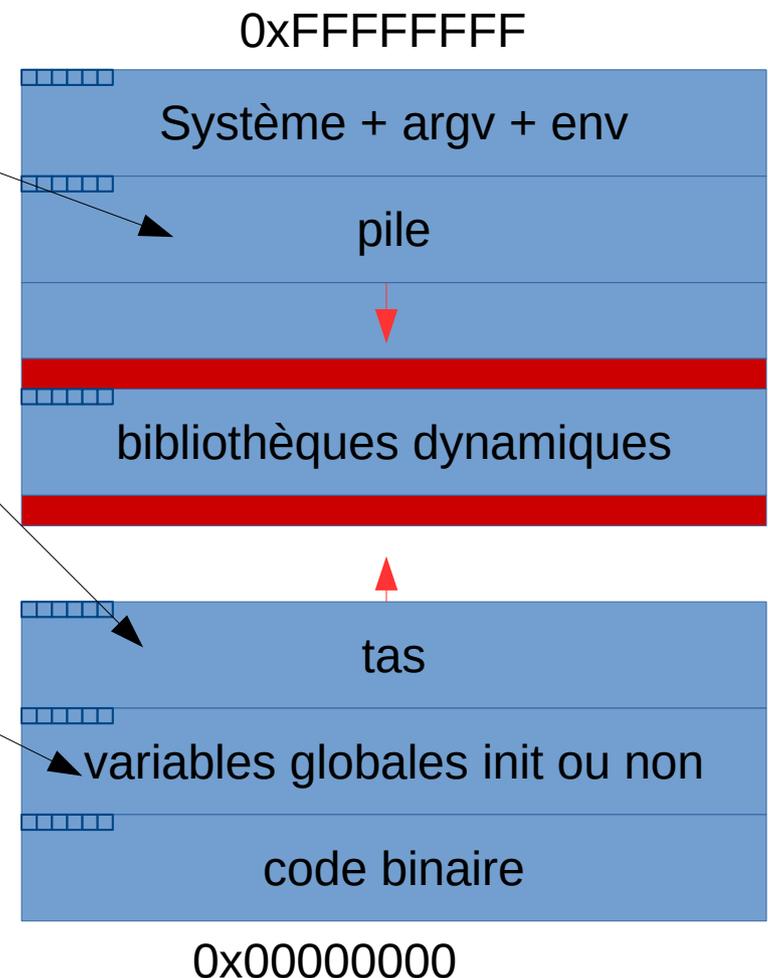
#QDLE#Q#AB*CD#25#



- La mémoire où est chargée le code binaire à les droits :
 - A. en lecture /écriture
 - B. en lecture/exécution
 - C. en écriture/exécution
 - D. en exécution seul.

Programme, processus et mémoire...

- Il existe principalement 3 modes d'allocation mémoire :
 - L'allocation automatique
 - L'allocation dynamique
 - L'allocation statique
- Ces 3 modes correspondent à trois types de gestions différents.



Les variables

- En C les variables sont typées. Le type d'une variable fixe la taille mémoire requise pour stocker la valeur de la variable
- A tout moment de l'exécution du programme, si vous pouvez accéder à une variable c'est qu'il y a un espace mémoire réservé pour stocker celle-ci: cela est **garanti** par le langage.

Les variables

- Une variable dans le code source est un outil pour le programmeur qui permet de manipuler une zone mémoire et d'y associer une interprétation.
- A l'exécution, le **nom** des variables et des *fonctions* n'existent pas.
- Ainsi, lors de l'utilisation d'une variable *v* :
 - *v* correspond à l'interprétation de la mémoire
 - *&v* correspond à l'adresse de cette mémoire
- *sizeof* permet de connaître la quantité d'espace mémoire requise pour stocker une variable ou un type: `sizeof(i)` ou `sizeof(int)` etc...

Les pointeurs

- Les pointeurs sont des variables qui stockent une adresse: tous les pointeurs utilisent la même quantité d'octets: 4 sur une architecture 32 bits et 8 sur une architecture 64 bits.
- C'est pour cela qu'on peut déclarer un pointeur vers une structure déclarée mais non définie.
- Le type pointé permet d'interpréter la mémoire à l'adresse conservée dans le pointeur: cela suppose une certaine quantité d'octets réservés.

void *

- Comme tous les pointeurs utilisent la même quantité de mémoire (celle nécessaire au stockage d'une adresse), il est possible de déclarer un pointeur sans préciser la nature du type à l'adresse stockée:
 - void *p
- Dans ce cas, il n'est pas possible de faire de l'arithmétique ($p+5$ ou $p[3]$) car on ne sait pas de quelle quantité il faut se déplacer
- Cela permet le stockage d'adresses mémoires mais suppose à un moment d'utiliser le *cast* pour exploiter l'adresse conservée dans le pointeur.

Les tableaux

- Le déclaration d'un tableau de type:
 - `int t[10]`
- L'espace mémoire associé est dans la pile
- Il n'y a pas de vérification en cas de dépassement du tableau
- `t` désigne l'adresse de début du tableau
- `&t` désigne également cette adresse
- `sizeof(t)` correspond au nombre d'octet pour conserver l'intégralité du tableau

ainsi `t` ne doit pas être vu comme un pointeur puisqu'il n'y a pas un espace mémoire réservé pour conserver l'adresse: `t` désigne directement le début du tableau.

Fonction

- Le nom d'une fonction est une variable non modifiable.
- `void f(int i){....}`
- Le symbole *f* correspond à l'adresse de la première instruction du code associé à la fonction.
- L'opération parenthèse: `f(...)` correspond à un saut à l'adresse associée à *f*
- Il est possible de consulter l'adresse via l'utilisation de *f*: `printf(« adresse de la fonction %p\n »,f);`

Les variables statiques

- Dans le cas des variables statiques
- v représente le contenu d'une zone mémoire fixe.
- L'adresse mémoire $\&v$ sera toujours la même au long de l'exécution.
- L'interprétation de cette zone dépend du type de v .
- La « valeur » (c'est à dire le contenu de la mémoire) peut changer au cours de l'exécution.

Les variables statiques

- Les variables statiques sont créées dans le binaire. Lorsque ce binaire est chargé en mémoire alors ces variables le sont également.
- Les adresses sont fixes et restent valides (accessibles) du lancement jusqu'à la fin du processus.

```
> cat a.c
```

```
char msg[] = « ceci est un  
tres tres .....  
tres.....  
tres long message » ;
```

```
> ls -l a.c  
25447 a.c
```

```
> gcc -c a.c  
> ls -l a.o  
26392 a.o  
> hexdump -c a.o  
00000000 177 E L F 002 001 001 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0  
00000010 001 \0 > \0 001 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0  
00000020 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0 \0 <D8> d \0 \0 \0 \0 \0 \0  
00000030 \0 \0 \0 \0 e \0 \0 \0 \0 \0 e \0 \t \0 006 \0  
00000040 c e c i e s t u n t r e s  
00000050 t r e s t r e s t r e s  
00000060 l o n g m e s s a g e c e c i  
00000070 e s t u n t r e s t r e  
00000080 s t r e s t r e s l o n g  
...  
> strings a.o  
ceci est un tres tres tres....
```

Les variables statiques

```
int i=0;

void f(){
    i+=1;
    printf("f: %p %d\n",&i,i);
}

void g(){
    i+=2;
    printf("g: %p %d\n",&i,i);
}

int main(){
    printf("main: %p %d\n",&i,i);
    f();
    printf("main: %p %d\n",&i,i);
    g();
    printf("main: %p %d\n",&i,i);
    return i;
}
```



```
main: 0x601044 0
f: 0x601044 1
main: 0x601044 1
g: 0x601044 3
main: 0x601044 3
```

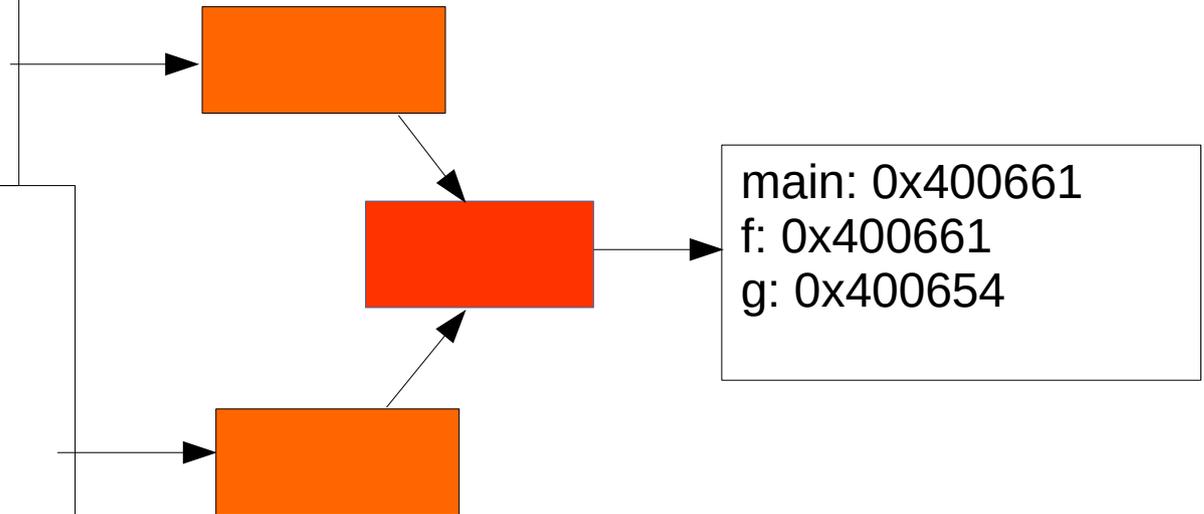
Au lancement, `sizeof(int)` octets sont réservés à l'adresse `0x601044` et sont initialisés à la valeur `(int)0`.

Les variables statiques

- Les chaînes de caractères sont des données statiques correspondantes à des tableaux de caractères (octets), elles sont mutualisées par unité de compilation (.c).

```
void g(){
    char *s="hello";
    printf("g: %p\n",s);
}
```

```
void g();
void f(){
    char *s="hello";
    printf("f: %p\n",s);
}
int main(){
    char *s="hello";
    printf("main: %p\n",s);
    f();
    g();
}
```



Le tableau de caractères associé aux chaînes statiques se termine par le caractère '\0' (0x00).

Allocation automatique

- L'allocation automatique concerne les variables réservées dans la **pile**.
- Cette allocation est particulière du fait qu'elle réserve automatiquement l'espace nécessaire lors de la création de variables, et *libère* automatiquement cet espace lorsque la variable est « détruite ».
- Elle correspond à des variables de « contextes »...



Allocation automatique

#QDLE#Q#ABC*#45#

- Exemple : les variables de fonction.

```
void f() {  
    int i ;  
    char j[5] ;  
    double *m ;  
}
```

Dans cet exemple, i, j et m sont des variables dites « locales » (par opposition aux variables globales).

Lors du chargement du programme, avant l'appel à la fonction f, que représente i, j et m ?

- A. des adresses mémoires ?
- B. le contenu de cases mémoires ?
- C. autre.

Allocation automatique

#QDLE#Q#AB*#20#

- Il existe un mot clé dans la norme C : auto

auto int i ; → int i ;

- Soit la fonction f suivante :

```
int f(int i){  
    }  
}
```

- Lors d'un appel à f, l'adresse de la variable i est toujours la même ?
 - A. vrai
 - B. faux

Allocation automatique

- Règle : une fonction ne doit jamais renvoyer directement ou indirectement l'adresse d'une variable locale.
- En effet, cette adresse devient non réservée dès que l'on « sort » de cette fonction.

```
int *getTab(){  
    int t[10] ;  
    return t ;  
}
```

Ce code génère un Warning à la compilation !

Allocation automatique & pile

- La taille de la pile d'un programme est limitée et fixée lors de l'exécution.
- Sous linux, la commande

```
$ ulimit -s
```



```
8192
```
- permet de connaître et fixer la taille de la pile (en ko).



```
#include<stdio.h>
int c=0;

int main(){
  int i=0;
  int *p=&i;
  printf("%d\n",(int)sizeof(int));
```

```
while(1){
  *p=0;
  p--;
  c+=1;
  printf("%d\n",c);
}
```

```
4
1
2
.....
2094516
Segmentation fault (core dumped)
```

La récursivité

#QDLE#Q#ABC*D#45#

- Soit le code ci-dessous :

```
#include<stdio.h>
int c=0;

void f(void){
    c+=1;
    printf("%d\n",c);
    f();
}

int main(){
    f();
}
```

```
$ ulimit -s
8192
$ ./stack
1
2
....
523783
Segmentation fault (core dumped)
```

- Quel est l'espace minimal pris dans la pile par un appel de fonction ?
 - A. 4 octets
 - B. 8 octets
 - C. 16 octets
 - D. 32 octets

L'allocation dynamique

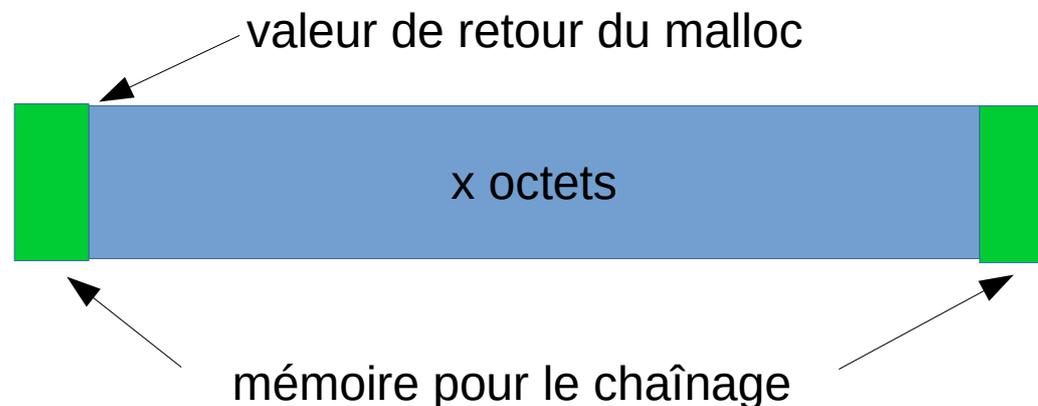
- Au lancement du processus, il y a une plage d'adresse non réservée (aucune page n'y est associée).
- L'appel à la fonction **sbkr** permet d'étendre cette plage d'adresse. La mémoire ainsi réservée peut être utilisée par le processus.
- Les fonctions malloc/free permettent une gestion de cette mémoire.

L'allocation dynamique

- La structuration et la gestion du tas est liée à l'interprétation de cette mémoire par le gestionnaire : ici malloc.
- Il est tout à fait possible de remplacer ce gestionnaire par un autre.
- Tant qu'aucun appel à **sbrk** n'est fait pour rendre au système des pages mémoires, du point de vu du système, les pages correspondent à des zones accessibles (valides).
- malloc et free fonctionnent sur un système de listes chaînées

malloc

- L'appel à `malloc(x)` permet de demander à celui-ci l'adresse d'une zone mémoire de `x` octets.
- `malloc` va réserver cette espace dans son système et renvoyer l'adresse de cette zone.
- La zone va être préfixée et post fixée par des pointeurs correspondants au chaînage de `malloc` :



malloc

- démonstration :

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main(){
  int i=0;
  for(i=0;i<1000000000;++i)
    malloc(4);
  sleep(60);
}
```

100M Allocations par malloc de 4 octets

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main(){
  int i=0;
  malloc(4*1000000000);
  sleep(60);
}
```

Allocation par malloc de 400 Moctets

```
$ top -p
PID USER      PR  NI  VIRT  RES  SHR S  %CPU  %MEM    TIME+  COMMAND
23020 allali    20   0 3129296 2,981g 1020 S   0,0  38,8   0:04.24 mem
23139 allali    20   0  394824   648   568 S   0,0   0,0   0:00.00 mem2
```

Allocation dynamique

- Tant que l'on a pas indiqué à malloc qu'une zone mémoire n'est pas réutilisable, il ne va pas sans servir pour de nouvelles allocations.
- Contrairement à l'allocation automatique, la « durée de vie » de l'allocation dynamique n'est pas liée à l'appel ou au retour de fonction.
- Si à un moment il n'existe plus de variable (dans la pile ou statique) qui pointe directement ou indirectement vers une allocation dynamique alors il y a une « fuite mémoire » (memory leak).

Allocation dynamique

- Sous linux, le fonctionnement de malloc peut être paramétré via des variables d'environnement ou la fonction **mallopt** :
 - `MALLOC_CHECK_` : vérification au moment de la libération (double free)
 - `MALLOC_PERTURB_` : permet de remplir la mémoire avec une valeur à l'allocation et de la ré-initialiser à une autre valeur à la libération. Très utile !

Allocation : conclusion

- IMPORTANT : toute variable est soit dans la pile, soit dans le segment de donnée (statique).
- En aucun cas une variable de votre programme peut avoir une adresse qui soit dans le tas.
- L'utilisation de la mémoire dynamique suppose donc l'utilisation de pointeurs permettant de gérer les adresses mémoires.
- La structuration des allocations n'est pas connue par malloc : il est important d'interpréter ces zones correctement (taille).